

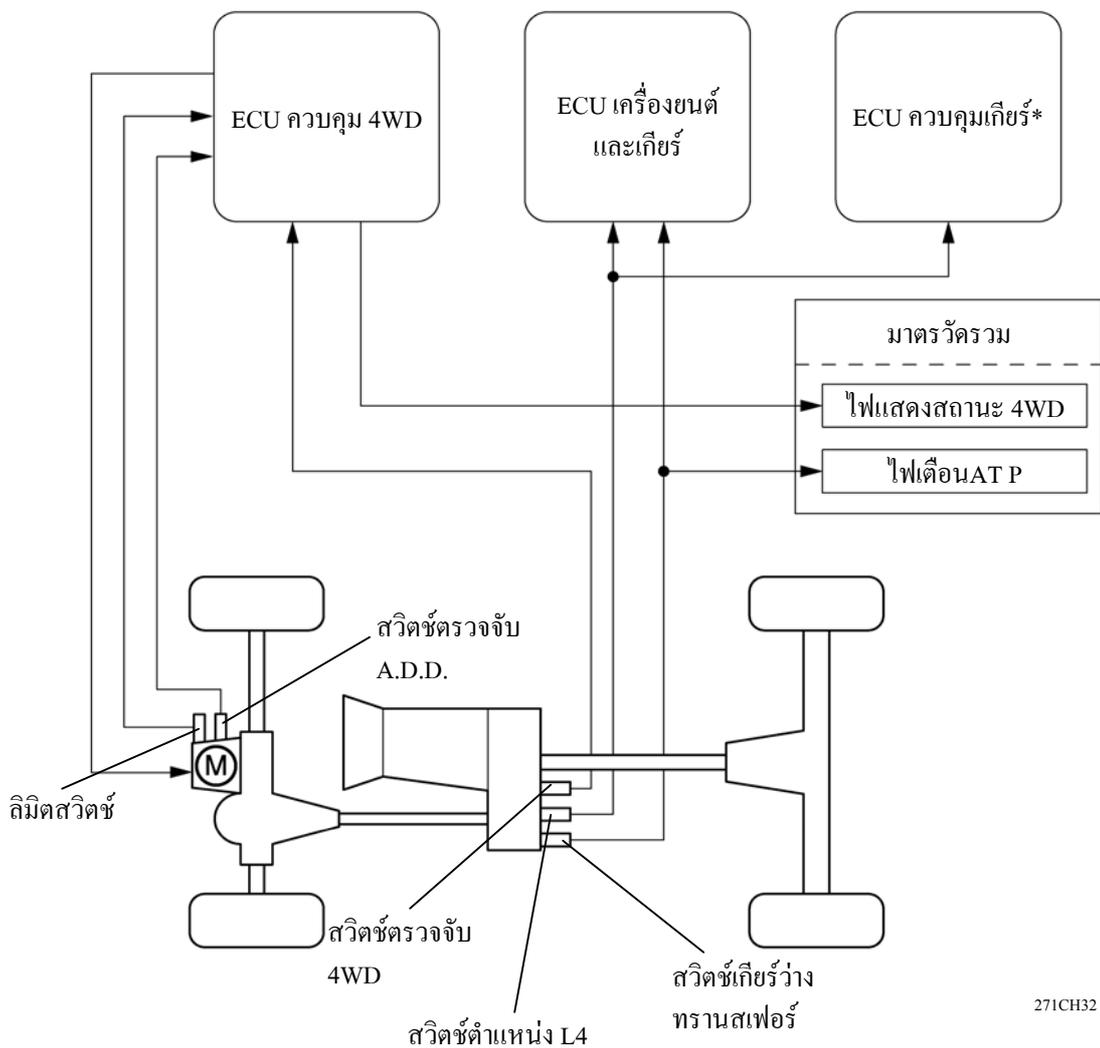
■ ระบบขับเคลื่อน 4 ล้อ (4WD)

1. ลักษณะโดยทั่วไป

- ในระบบ 4WD ของรถไฮลักซ์ใหม่นั้น ทรานสเฟอร์ VF2A จะสับเปลี่ยนไปที่ H2, H4, หรือ L4 เมื่อคนขับใช้งานคันเกียร์ 4WD
- ในรุ่นที่ติดตั้งเฟืองท้ายหน้าแบบมีชิพอิเล็กทรอนิกส์ A.D.D. (เฟืองท้ายแบบตัด-ต่ออัตโนมัติ) นั้น เมื่อคนขับเปลี่ยนการใช้งานจากคันเกียร์ไปที่ 4WD หรือ 2WD, ECU ควบคุม 4WD จะสั่งให้ชิพอิเล็กทรอนิกส์ A.D.D. ทำงานเพื่อตัด-ต่อเพลาขับหน้ากับเฟืองท้ายหน้า

▶ วงจรระบบ ◀

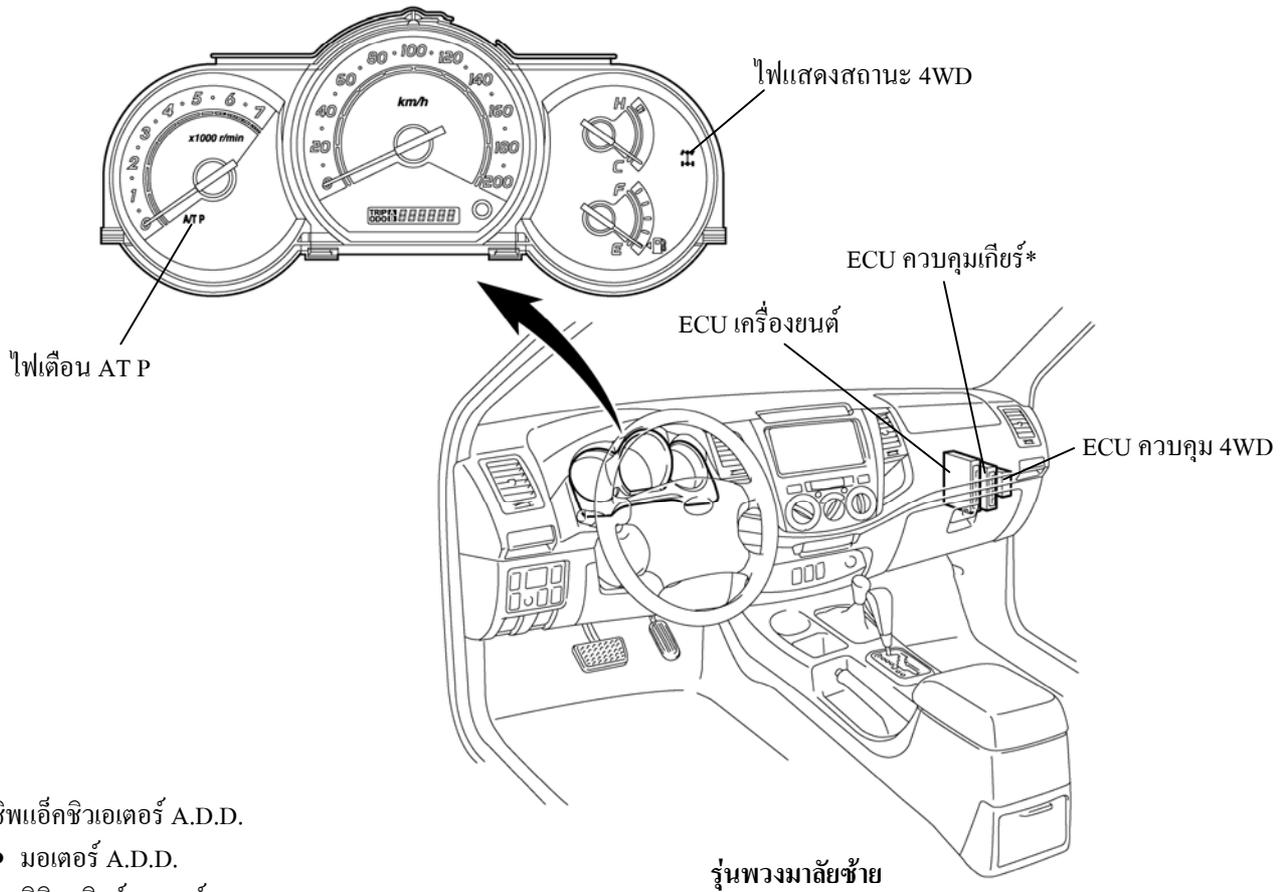
ชล



271CH32

* : เฉพาะรุ่นเกียร์อัตโนมัติ A340F

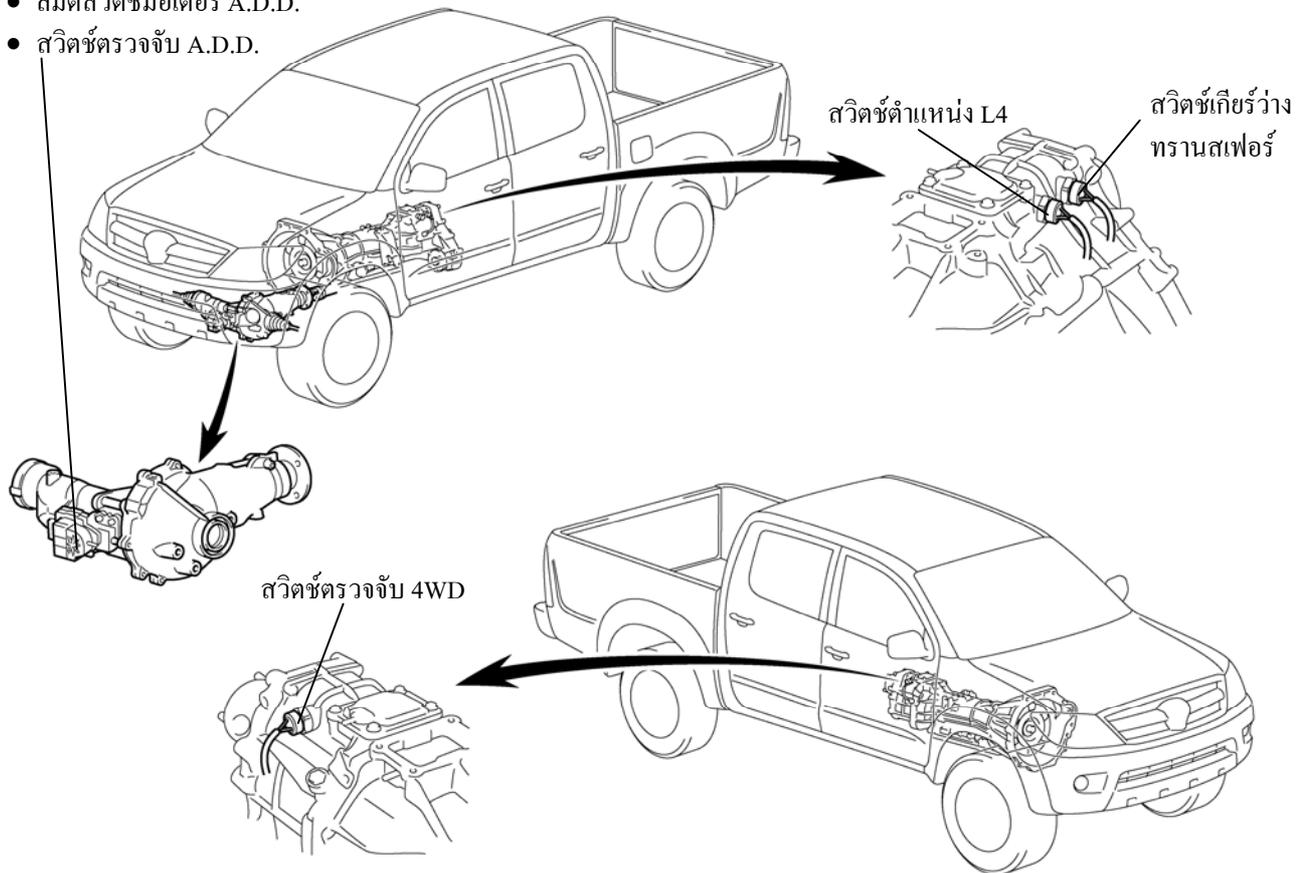
▶ตำแหน่งของอุปกรณ์หลัก◀



ชุด

ซีพียูอิเล็กทรอนิกส์ A.D.D.

- มอเตอร์ A.D.D.
- ลิ้มิตสวิตช์มอเตอร์ A.D.D.
- สวิตช์ตรวจจับ A.D.D.

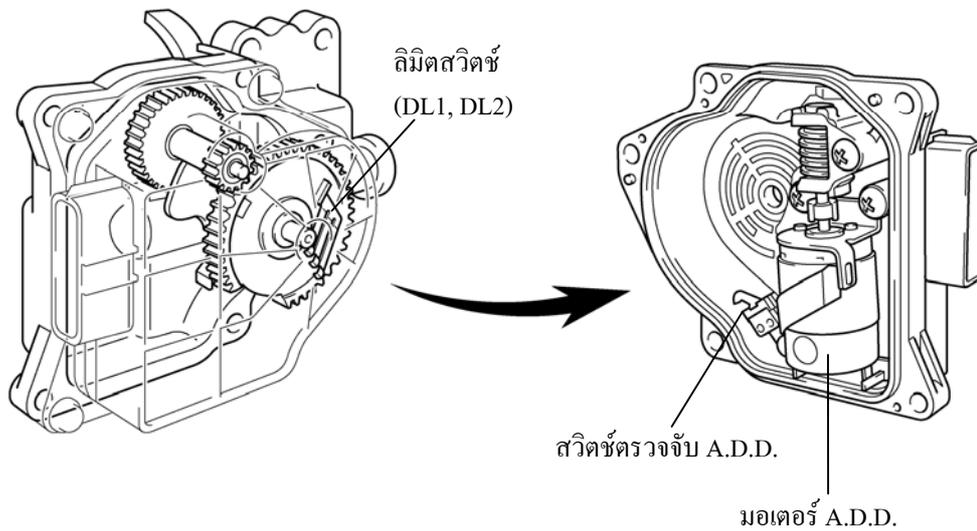


* : เฉพาะรุ่นเกียร์อัตโนมัติ A340F

ซีพแอ็คซิวเอเตอร์ A. D. D.

ซีพแอ็คซิวเอเตอร์ A.D.D. ประกอบด้วย มอเตอร์ A.D.D., ลิมิตสวิตช์มอเตอร์ A.D.D., สวิตช์ตรวจจับ A.D.D. ซึ่งไม่สามารถถอดแยกออกจากกันได้

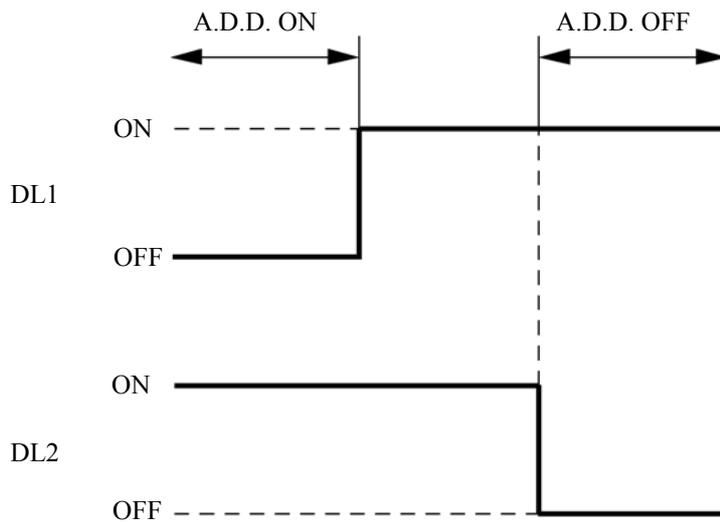
ลิมิตสวิตช์มอเตอร์ A.D.D. นั้นมีสวิตช์สัมผัสอยู่ 2 ตัว (DL1 และ DL2) การรวมตัวกันของสวิตช์สัมผัส 2 ตัวนั้น เพื่อตรวจจับตำแหน่งมอเตอร์ (A.D.D. OFF หรือ A.D.D. ON)



237CH21

ชล

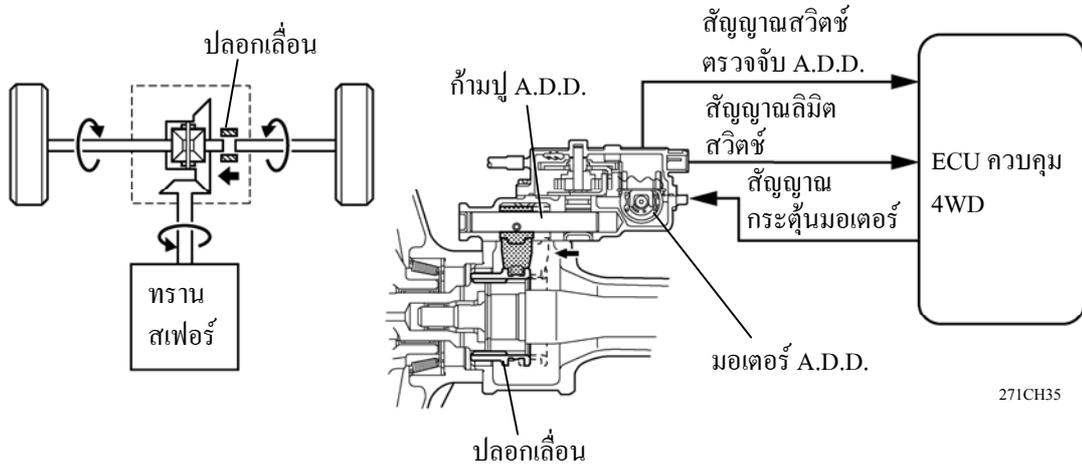
►การรวมตัวกันของสวิตช์สัมผัส 2 ตัว◀



237CH22

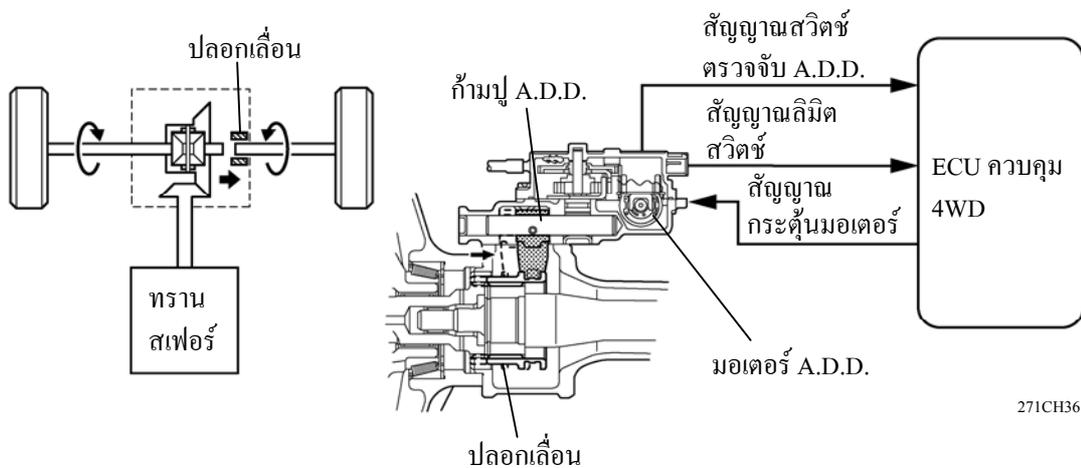
H2 → H4 (4WD)

- เมื่อเลื่อนคันเกียร์ 4WD ไปที่ตำแหน่ง H4, จะมีสัญญาณเข้าไปที่ ECU ควบคุม 4WD แล้ว ECU ควบคุม 4WD จะกระตุ้นให้มอเตอร์ A. D. D. ทำงาน
- การทำงานของมอเตอร์ A.D.D. นั้น จะทำให้ก้ามปู A.D.D. และปลอกเลื่อนไปทางเฟืองท้ายหน้า ดังนั้นจึงทำให้เพลาลับหน้าและเฟืองท้ายหน้าต่อกัน ผลก็คือ แรงขับจากทรานสเฟอร์จะถูกถ่ายทอดไปยังล้อคู่หน้า



H4 → H2 (2WD)

- เมื่อเลื่อนคันเกียร์ 4WD ไปที่ตำแหน่ง H2, จะมีสัญญาณเข้าไปที่ ECU ควบคุม 4WD แล้ว ECU ควบคุม 4WD จะกระตุ้นให้มอเตอร์ A. D. D. ทำงาน
- การทำงานของมอเตอร์ A.D.D. นั้น จะทำให้ก้ามปู A.D.D. และปลอกเลื่อนไปทางล้อคู่หน้า ดังนั้นจึงทำให้เพลาลับหน้าและเฟืองท้ายหน้าอิสระต่อกัน การทำงานเช่นนี้ก็เพื่อป้องกันเฟืองท้ายหน้ากับเพลากลางท่อนหน้าจากการหมุนโดยล้อคู่หน้าในขณะที่ขับรถอยู่



ชล